Damit die Roboterkommunikation nicht ins Stottern kommt – drahtlose inhaltsbasierte Kommunikation

André Herms und Michael Schulze {aherms,mschulze}@ovgu.de

Institut für Verteilte Systeme (IVS) Otto-von-Guericke-Universität Magdeburg

Forum Mobile Roboter, Hannover, 22.04.2008



Überblick

Einleitung
WLAN
Mesh-Netze
Kommunikationsmodell
Zusammenfassung





Einleitung

Einleitung

- Mobile Roboter integriert in industrieller Umgebung
- System aus mobilen Sensoren und Aktoren



drahtlose Kommunikation







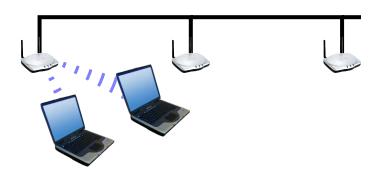
Einleitung

- Wie deckt man ein Gebiet ab?
- Wie erreicht man unterbrechungsfreie Kommunikation?
- Wie erfolgt der Informations-/Datenaustausch?



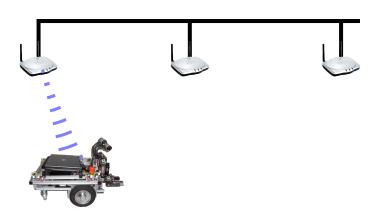


WLAN



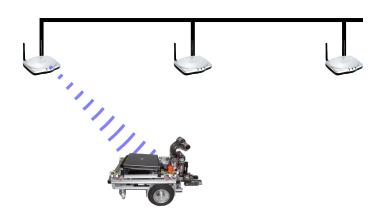
- Ersatz für "letztes Kabel"
- drahtgebundene Infrastruktur im Hintergrund
- günstig, viele Anbieter, ...







Warum ruckelt es im WLAN?





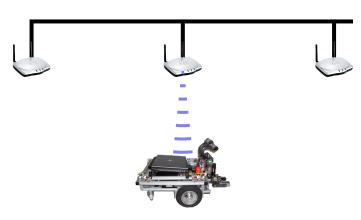
Warum ruckelt es im WLAN?





Muss neuen AP suchen





Sekunden später...

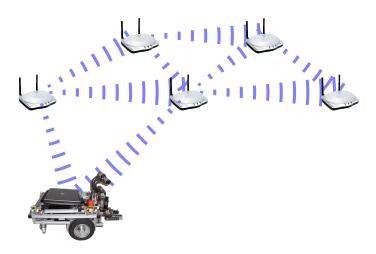


Drahtlose Mesh-Netze

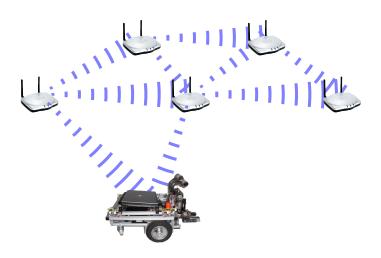


- echt drahtlos
- APs leiten per Funk Nachrichten weiter
- Alle Teilnehmer sind auch Router

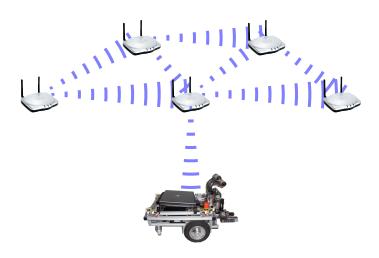




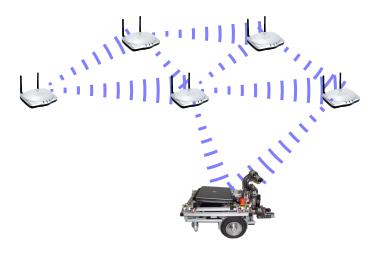














- keine Verkabelung
- preiswerte Hardware
- geringer Administrationsaufwand
- automatische Integration zusätzlicher Knoten



Wie erfolgt der Informations-/Datenaustausch?

Was ist das Problem?





Wie erfolgt der Informations-/Datenaustausch?

Was ist das Problem?



- Kenntnis der Adressen
- dynamisches Auftauchen und Verschwinden von Kommunikationsteilnehmern



Wie kommen die Informationen zu mir, die mich interessieren?

 Wie lösen wir das Problem? Kommunikationsprinzip: Publish/Subscribe







Wie kommen die Informationen zu mir, die mich interessieren?

 Wie lösen wir das Problem? Kommunikationsprinzip: Publish/Subscribe





- einheitliche Adressierung von Inhalten
- Entkoppelung der Kommunikationsteilnehmer

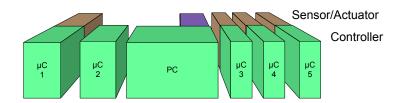




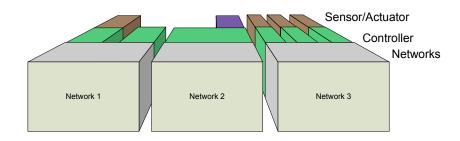


Sensor/Actuator

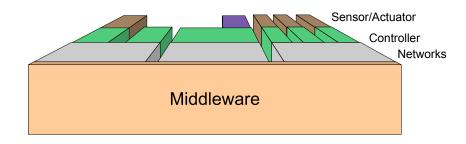




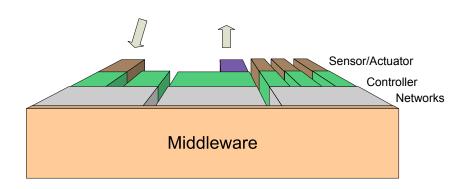




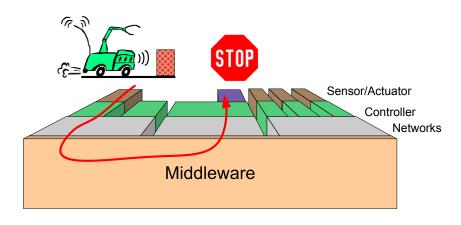














Zusammenfassung

- ? mobile Roboter brauchen ruckelfreie drahtlose Kommunikation
- → Wireless Mesh Networks
 - ? einfache, dynamische Kommunikation
- → basiert auf Inhalten



Vielen Dank für Ihr Interesse



